PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

02-254499

(43)Date of publication of application: 15.10.1990

(51)Int.CI.

G10L 3/02 B60R 16/02 // G10L 7/08

(21)Application number: 01-077776

(71)Applicant: AISIN SEIKI CO LTD

(22)Date of filing:

29.03.1989 (72)Inventor

(72)Inventor: HORIBA EIJI

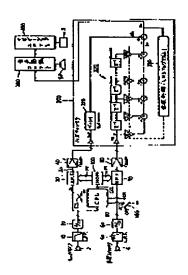
MIWA NAOMASA

UMEBAYASHI KAZUYUKI

(54) VOICE INPUT DEVICE

(57)Abstract:

PURPOSE: To reduce other noise component than an object voice and to output a clear sound signal by analyzing a frequency characteristic of a sound signal, and adjusting a frequency characteristic of a variable filter means in accordance with a result of analysis. CONSTITUTION: A signal mainly composed of a voice detected by a front microphone 2 is inputted to a noise canceller 200 through an LPF 10, an A/D converter 20, a BPF 30 and an amplifier 40. On the other hand, a signal mainly composed of a noise detected by a rear microphone 6 is inputted to the canceller 200 through an LPF 50, an A/D converter 60, a BPF 70 and an amplifier 80. A CPU 90 analyzes a voice of a drive within a prescribed time, when an ignition switch IGS is turned on, and adjusts a frequency characteristic of the BPF 30 and 70. In such a way, an unnecessary noise component is eliminated, and a clear sound signal can be outputted to a navigation unit 400, etc.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

⑩日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報(A) 平2-254499

Int. Cl. 5 G 10 L 3/02 В 60 R 16/02 識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成 2年(1990)10月15日

10 L 7/08

8842-5D 7443-3D 3 0 1 Ā 8842-5D

審査請求 未請求 請求項の数 4 (全7頁)

54発明の名称 音声入力装置

> 平1-77776 ②特 頭

額 @出 平1(1989)3月29日

⑫発 明 堀 場 者

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシン精機株式会社 英

個発 明 者 三 輪 尚 正 愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシン精機株式会社

者 @発 明 梅 林 和

愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地 アイシン精機株式会社

の出 願 人 アイシン精機株式会社

弁理士 杉 信 個代 理 賱 愛知県刈谷市朝日町2丁目1番地

1. 発明の名称

音声入力装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 音声を電気信号に変換する、音声入力手段; 前記音声入力手段から出力される電気信号 の周放数特性を馴整する可変フィルタ手段:

スイッチ毛母:

前記音声入力手段から出力される電気信号 を分析してその周波敷特性を検知する、周波数特 性検知手段;及び

前記スイッチ手段の動作に応答して、前記 音声入力手段から出力される電気信号を前記周波 数特性検知手段で分析し、その分析結果に応じて 前記可変フィルタ手段の周波数特性を調整する、 制御手段;

を借える音声入力装置。

(2)前記制御手段は、前記スイッチ手段が無1 の状態になってから第1の所定時間を経過した時 に、前記周波数特性検知手段の分析動作を開始し、 第2の所定時間を経過した時に分析を終了する。 前記請求項し記載の音声入力裝置。

(3)前記スイッチ手段は、車輌のイグニッショ ンスイッチであり、前記制御手段は、スイッチ手 段がアクセサリ位置に切換わるとそれに応答して、 前記周波敷特性検知手段の分析筋作を開始し、分 折が終了する前にスイッチ手段がオン位置に切機 わった場合には、分析動作を中止し、前記可愛フィ ルタ手段の周波敷特性はそれ以前の設定状態を維 持する、前記請求項1記載の音声入力裝置。

(4)前記可変フィルタ手段の出力端子に音声認 微手段が接続され、破音声認識手段は、認識した 音声に従って車上機器を制御する、前記請求項1 記載の音声入力装置。

3. 発明の詳細な説明

[発明の目的]

【産業上の利用分野】

本発明は、音声入力装置に関し、例えば、音声 認識によって車上機器を制御する場合に利用でき

[従来の技術]

例えば車輌上でドライバが各種車載機器を操作する場合、操作可能なスイッチの数が多いと、操作すべきスイッチの位置を捜し、摺をそのスイッチ上に位置決めするまでの確認を視覚的に行なう必要があるので、車輌の走行中は安全性の点で問題がある。

そこで、初党的な操作を不要にするために、音声認識装置を用いて、車載機器を音声入力によって制御することが提案されている。

ところが、特に車上においては、入力音声とと もに認識装置に入力される外部雑音のレベルが大 きい場合があり、音声認識に著しく不都合をきた す場合がある。外部雑音としては、車外からの音。 自車のエンジン音、車内の音響装置からの音等々 がある。

そこで、特公昭 6 3 - 2 9 7 5 5 号公報の技術 においては、特定のスイッチが操作されると、音 声入力に備えて、雑音のレベルを低減するために、 音響装置の出力を下げ、窓ガラスを閉じるように

してその局波数特性を検知する、周波数特性検知 手段;及び前記スイッチ手段の動作に応答して、 前記音戸入力手段から出力される電気信号を前記 周波数特性検知手段で分析し、その分析結果に応 じて前記可変フィルタ手段の周波数特性を調整す る、制御手段;を設ける。

[作用]

本発明においては、音声は、例えばマイクロホンなどの音声入力手段によって電気信号に変換された後、可変フィルタ手段を通り、出力されれルタを確成し、目的とする音声の周波数帯域以外の雑音成分を低減する。また、可変フィルタ手段の周波数特性は、スイッチ手段の動作に応答して動物する調整モードにおいて、制御手段により自動的に設定される。

即ち、外部錐音が実費上存在しない状態 (例えば自助車のエンジンスタート前) で、実際の話者 (例えばドライバ) がスイッチ手段を操作して、調整モードを起動した後、その話者が音声を発す

している。

[発明が解決しようとする謀威]

従来例(特公昭63-29755号公報)によれば、雑音の影響を小さくし、 音声認識装置の認識率を向上させることができる。 しかしながら、音声認識を行なう皮にドライバがスイッチを操作しなければならないし、窓ガラスが全間になるではかたなければならないので、音声入力を開始できるまでに時間がかかり、ドライバは気わしい操作を強いられる。

本務明は、各種の音声入力装置において、目的 とする音声以外の雑音成分を低減し明瞭な音声信 号を出力することを課題とする。

[発明の構成]

[課題を解決するための手段]

ると、雑音を含まない音声成分だけの用波数特性 が分析され、その用波数特性と対応するように、 つまりその話者の音声都域の信号だけを通過させ 他の周波数成分を低減するように、可変フィルタ 手段の周波数特性が調整される。

音声認識などを行なう場合、雑音成分を低減するためにフィルタを設けることは従来でも行なかれている。しかし、人間の発する音声の周波教特性には大きな個人差があるので、不特定話者のの話者の音は変形のはフィルタの通過帯域を狭くすることはできず、従来の装置では、実際の話者の周波数布域を外れる媒音成分を充分に低減することができなかった。

それに対して本発明を用いれば、スイッチ手段の操作に応答して、実際の話者の音声の周波数特性が測定され、それに適合するように可変フィルタ手段の周波数特性が自動的に調整されるので、フィルタの存塡を狭くすることができ、話者の周波数布域を外れる周波数の雑音成分を大幅に低減することができる。

なお、本発明の音声入力装置は、音声認識に限らず、嫌音状況下で特定話者の音声信号だけを抽出する必要のある様々な用途(例えば電話・放送。 録音等々)においても利用できるのは言うまでもない。

本発明の他の目的及び特徴は、以下の、図面を 参照した実施例説明により明らかになろう。 [本版例]

第1 図に、本発明を実施する装置を搭載した自 動車の車室内の外限を示す。この実施例において は、ナビゲーション装置の操作を音声入力によっ て行なうシステムが確わっている。

第1 図を参照すると、センタコンソール部分にナビゲーション装置のモニタテレビ 3 が組込まれており、その近傍の隠れた位置に、ナビゲーション装置の本体であるナビゲーションユニット 4 が設けられている。また、モニタテレビ 3 の上方の、ダッシュポード 1 上の略中央部(車輌の左右方向に対する中央)に、マイクロホン 2 が組込まれている。このマイクロホン 2 は、ドライバが発声す

比較的明瞭度の高い音声信号を抽出するようにしている。

ところで、ステレオ音談の音響を再生する場合、2つのスピーカ7,8は、互いに異なる音響を発生する。従って、2つのスピーカ7,8から出る各々のノイズの成分を、マイクロホン2で検出した信号から除去するためには、検出される各々のノイズ成分と、それらのマイクロホン2で検出されるノイズ成分との時間及び振幅を、それぞれ一致させる必要がある。

る奇声を検知するために設けられている。

また、リアトレイ 5 上には、 た な の 互 い に 対 称 な 位 遠 に 、 スピーカ 7 及 び 8 が 租 込まれ で は 、 な 立 れ ら の スピーカ 7 、 8 は 、 車 上 に 備 わったオーディオ 装 置 及 び テレビ 受 像 機 の 音 6 を 音 で と 8 に 対 し て 等 距離の 位 型) に 、 マ イ ク ら は 、 す と 8 に 対 し て 等 距離の 位 型) に 、 マ イ ク ら は 、 す と し て ス ピーカ 7 、 8 か ら 出 力 さ れ る た め に 設 け ら れ て い る 。

即ち、前方のマイクロホン2は、ドライバの音音の他に、スピーカ7,8から出る音響や機々な空気振動を同時に検出してしまうので、マイクロホン2で検出される電気信号には比較的大きなカイズ成分が含まれる場合が多い。そこで、後方のマイクロホン2、6で検出した電気信号を合成することにより、ノイズ成分のレベルが小さく

ホン6で検出されるまでの伝播運延時間と、右側のスピーカ8から出た音響がマイクロホン6で検 出されるまでの伝播遅延時間とが一致する。

従って、左側のスピーカ7から出た同一の音響が前方のマイクロホン2で検出される時と、後方のマイクロホン6で検出される時との時間差TdLと右側のスピーカ8から出た同一の音響が前方のマイクロホン2で検出される時と、後方のマイクロホン6で検出される時との時間差Tdrとが一致する。

つまり、特定の時間差で d (= Td1= Tdr) によって、マイクロホン 6 で検出した信号を退延させたでれば、遅延した信号のタイミングをタタを、マイクロホン 2 で検出した信号のノイズ成分の多分を ついずることができ、それらの多分と ついずることができる。この場合と、 おから出たノイズについても、それを低減して るためのマイクロホン及びそれが検出した信号を処理する電気回路が 1 組だけで

済み、装置の構成が簡単になる。

第2回に、第1回の自動車の搭載した音声入力 装置の電装部の構成を示す。第2間を参照して説 明する。前方のマイクロホン2で検出された音声 を主体とする信号は、ローパスフィルタ10で用 波数の高い成分(A/D変換のサンプリング周波 数の半分以上の開波数)が除去された後、A/D (アナログノデジタル) 変換器20によってデジ タル伯号に変換され、バンドパスフィルタ30を 通り、増幅器(乗算器)40を通って、ノイズキャ ンセラ200の一方の入力増子に印加される。ま た、後方のマイクロホン6で検出されたノイズを 主体とする信号は、ローパスフィルタ50で周波 数の高い成分が除去された後、A/D変換器60 によってデジタル信号に変換され、パンドパスフィ ルタ70を通り、増幅捌(乗算日)80を通って ノイズキャンセラ200の他方の入力囃子に印加 される.

パンドパスフィルタ30及び70は、話者、即 ちドライパの音声の周波数帯域と一致する周波数

プ1では、イグニッションスイッチIGSの電気 接点がアクセサリ位置ACCにあるか否かを識別 する。IGSがACC位置になると、次の処理に 進む。

ステップ 2 ではタイマ 1 をスタートし、ステップ 3 ではタイマ 1 の計数する時間 t 1 を参照する・t 1 が 0 · 5 秒になると、つまりイグニッションスイッチがACC位置になってから 0 · 5 秒が経過すると、ステップ 4 に進む。

ステップ4では、タイマ2をスタートし次のステップ5に進む。ステップ5では、A/D変換器20から一定のサンプリング周期で出力されるデジタル信号を順次に入力し、内部のメモリ上にストアする。ステップ5の処理は、t2、即ちタイマ2の計数値が2秒になるまで繰り返される。つまり、2秒間の間に検出された音響情報のデジタルデータが、メモリ上に審積される。

CPU90がステップ5,6を実行する際中には、話者となるドライバは、任意の言葉を発声する必要がある。ドライバが2秒間の発声を行なう

の信号成分だけを通過させるデジタルフィルタである。 勿論、人間の音声の周波数帯域には大きな個人差があるので、パンドパスフィルタ 3 0 及び7 0 の特性を実際の話者の特性に遺合させる調整作器が必要になる。

しかしこの実施例においては、バンドパスフィルタ30,70の周波数特性の調整を自動的に行なうように構成してあるので、通常の音声入力時における顕弦は不要になっている。

即ち、この装置に催わったマイクロコンピュータ (以下、CPUと記載する) 90は、特定の条件の時にA/D変換器20から出力される信号の 周被数特性を分析し、その結果に応じてバンドパスフィルタ30,70の特性を調整するようになっている。

CPU90には、それに指示を与えるために、 イグニッションスイッチIGSとキャンセルスイッ チCSが接続されている。

CPU90の動作の概略を第3回に示す。第3 図を参照してCPU90の動作を説明する。ステッ

と、その音声波形の情報が測定され、その結果が メモリ上に保存される。

CPU90は、ステップ?に逃むと、メモリ上に 落積された音声波形の情報について、公知の高速フーリエ変換(FFT)処理を実行する。の 簡果、 認定したドライバの音声エネルギーの 周辺 数分布のデータが得られる。このデータを 関い 数型し、 音声周波数帯域の上限周波数と下下 風を 数では、 この実施例では、エネルギーが検知された全周波数 臨の上限及び下限を 求めるようにしている。

次のステップ 8 では、ステップ 7 で求めた 円 波 数の上限値及び下限値と一致する選択信号を生成 する。

第2回を参照すると、CPU90に接続された ROM100には、パンドパスフィルタ30及び 70の周波数特性を決定する係数のデータが、周 波数存収毎に区分して、互いに異なるアドレス領 城に予め記憶させてある。従って、CPU90は、 ステップ 7 で求めた周波数帯域に割り当てた保数 データを記憶したメモリアドレスを選択する信号 S E L を生成し、それを R O M 1 0 0 のアドレス 嬢子に印加する。

次のステップ 9 では、キャンセルスイッチ C S の状態をチェックする。キャンセルスイッチ S C がオンの場合には、ステップ 2 に戻って再び分析の処理を行なう。

次のステップ10では、イグニッションスイッチJGSが、ON位置か否かを識別する。ON位置を検知した場合には次にステップ11に進む。

ステップ 1 1 では、パンドパスフィルタ 3 0 及び 7 0 を制御して、R O M 1 0 0 が出力する係数 データ P f を各々のフィルタに係数としてラッチ させる。

ステップ12では、イグニッションスイッチIGSがOFF位置か否かを識別する。OFF位置を検知すると、次にステップ1に戻る。

つまり、自動車のエンジンが停止している状態 (IGSがOFF位置)でイグニッションキーを

通って11に避むので、選択信号SELの更新は行なわれず、電源がオフする前と同一の選択信号SELによって、バンドパスフィルタ30,70の特性は、以前に調整した周波数帯域特性と同一の特性に設定される。

再び節2図を参照すると、ノイズキャンセラ2000には、遅延回路210、適応フィルタ220及び係数制御回路230が備わっている。遅延日路210は、所定時間(6.4 msec)入力信号を遅延した信号dkを出力する。適応フィルタ220は、127段の遅延要素(2~1)、128段の可変増極要素(A1~A128:乗算器)及び128段の加算要素を含んでおり、可変増極要素の各々に設定する係数を調整することにより、このフィルタの特性を様々に変化させることができる。

係数制御回路 2 3 0 は、遅延回路 2 1 0 が出力する信号 d k と適応フィルタ 2 2 0 が出力する信号 y k との差分 e k を入力し、その二乗平均値が最小になるような係数群を生成し、それらを可変

OFF位置からACC位置に動かすと、ドライバの声の周波数特性を分析するモードに入り、ノイズの少ない状態でドライバの音声のみの周波数特性を自動的に測定し、それに適合するように、バンドパスフィルタ 3 0 , 7 0 の特性が自動的に関策される。

なお、CPU90はその内部に不揮発性メモリを備えており、CPU90が出力する選択信号SELの状態は、装置の電源がオフした場合でも保存される。この実施例では一担、話者の特性にバンドパスフィルタの特性を適合させた後は、話者、即ちドライバが変わらない限り、再びその調整を行なう必要はない。

つまり、パンドパスフィルタの調整が済んでいる場合には、ドライバは停止状態のエンジンをスタートする時に通常の操作を行なえばよい。ドライバが、イグニッションキーの位置をOPP位置からACC位置に切換えた後、時間待ちをすることなく直ちにON位置に切換えれば、CPU90の処理は、第3回のステップ1-2-3-13を

増幅要素の各々に印加する。この例では、係数制 物回路 2 3 0は、公知の L M S アルゴリズムを突 行するようになっている。

つまり、ドライバの音声を目的とする信号成分(S)とし、それ以外の音響を全てノイズ成分(N)とみなせば、増幅器40からノイズキャンセラ200に印加される低気信号には、SとNの両力の成分が含まれ、増幅器80からノイズキャンセラ200に印加される電気信号は、主としてNの成分で構成されるので、両者を合成した結果を及小にすることは、Sの成分だけを抽出することを意味する。

ノイズキャンセラ200に入力される2つの代気信号に含まれるノイズ成分は互いに時間及び扱幅が異なるが、その違いは各々の信号を遅延回路210及び適応フィルタ220を通すことによってなくすることができる。

ノイズキャンセラ200によって出力される抽出された音声信号は、音声認識ユニット300に 印加される。この音声認識ユニット300は、公 知の認識アルゴリズムを実行して、ドライバの発した音声の認識を行ない、更に、認識した音声情報と予め定めた指令額(拡大、縮小、オン、オフ、上、下、右、左等々)の各々との適合の有無を識別し、適合した場合には、その指令額に対応する指令信号を、ナビゲーションユニット400に出力する。

従ってこの例では、ドライバの音声入力によって、ナビゲーションユニット100に指示を与えてそれを制御することができる。

なお、イグニッションスイッチIGSがACC 位置の場合、アクセサリであるオーディオ製型に もでは、ドライバの音声の間波数が破れば、ドライバの音声の間波数が破れるので、それの間波数がある。 でするモードでも、オーディオ製質から試りを生 る音響、即ちノイズが検出され、測定に、次のよう であれがある。従ってもの場合には、次のような、 な情報に変更するのが望ましい。即ち、オーディオ な情報に変更するのがである。 な情報に変更するののステップ4の中で、

本発明は、単純にアナログ信号を処理する用途に 利用する場合であっても、同様に様々なノイズを 含む音響信号の中から特定話者の音声成分だけを 抽出することができる。

[効果]

, .

以上のとおり本発明によれば、可変フィルタ手段の周波数特性を突然の話者の周波数帯域に正確に一致させることができるので、フィルタの通過帯域幅を充分に狭くすることができ、不必要な周波数成分を全てノイズとして除去し必要な音声成分だけを抽出することができる。しかも、可変フィルタ手段の特性の関数は自動的に行なわれるので操作上の摂わしきが生じない。

4. 図面の簡単な説明

第1回は、本発明の装置を搭載した自動車の車 室内の外観を示す料視図である。

第2回は、実施例の音声入力装置の構成を示す ブロック間である。

第3回はCPU90の動作の概略を示すフローチャートである。

該スイッチをオフしてオーディオ装配の電源を遮断し、ステップ7の中でスイッチをオンしてオーディオ装配の電源供給を許可するように制御を要する。

なお、上記実施例においては、パンドパスフィルタ30,70の特性制整を行なうCPU90とノイズキャンセラ200の適応フィルタの制御を行なう係数制御団路230とをそれぞれ独立に設けたが、両方の処理を1つのCPUで実行することも可能である。

また実施例においては、デジタル信号処理によってドライバの音声の周波数分析及びバンドパスフィルタの調整を行なっているが、これらの処理はアナログ電気回路におき換えても同様に行なうことができる。バンドパスフィルタ30,70をアナログ回路におき換える場合には、例えば、多数のコンデンサをアナログスイッチによって切換えるコンデンサをアナログスイッチによって切換えるように構成すれば、デジタル処理の場合と同様にフィルタの周波数特性を切換えることができる。

更に、実施例では苔声認識の場合を示したが、

2:マイクロホン(音声入力手段)

3:モニタテレビ 7,8:スピーカ

10,50:ローパスフィルタ

20,60:A/D変換器

30,70:パンドパスフィルタ(可変フィルタ手段)

段,制御手段) 100:ROM

200: ノイズキャンセラ

2 1 0 : 遅延回路 220 : 遊応フィルタ

230:係数制御回路 300:音声認識ユニット

400:ナビゲーションユニット

IGS:イグニッションスイッチ(スイッチ手段)

CS:キャンセルスイッチ

出収人 アイシン特機株式会社 代理人 弁理士 杉 信 見いいる

